

C 言語によるフーリエ変換

1. 原理

Excel によるフーリエ解析を参考

2. 予備実験

教科書にあるプログラムを実行し、C 言語によるフーリエ変換の基本原則を理解する。

(MS Visual C++ など C ソースファイルのコンパイラができるアプリケーションが必要)

3. 実験

① 新規作成で実験用ファイル（若しくはオブジェクト）を作る。

② C の関数機能を用いて、実験用入力信号 $f_{in}(t)$ を作る。

$$f_{in}(t) = 1 + \sin(\omega t) + \frac{2}{3\pi} \sin(3\omega t) + \frac{2}{5\pi} \sin(5\omega t)$$

③ “printf” など関数を使って、 $f_{in}(t)$ の波形をスクリーン上に表示し、その特徴を調べる。

若しくは、テキストファイル出力機能を使い、 $f_{in}(t)$ のデータを出力し、Excel を用いて、その波形を表示し、特徴を調べる。

④ $f_{in}(t)$ をフーリエ変換し、 $F_{in}(\omega)$ を求める。

⑤ 複素数である $F_{in}(\omega)$ の絶対値 $|F_{in}(\omega)|$ を求める。

⑥ $F_{in}(\omega)$ のスペクトル（上記 $|F_{in}(\omega)|$ ）のグラフを表示し、周波数分布の特徴を調べ、直流成分、基本波成分、三次高調波成分、五次高調波成分を探す。

⑦ $f_{in}(t)$ の各成分の大きさを変えて、③—⑥を行い、 $f_{in}(t)$ 及びその周波数成分の変化を調べる。

4. 追加内容（余裕がある人、ぜひやってください）：

① $f_{in}(t)$ に適当な周波数成分（7 次高調波等）を加え、フーリエ変換を行い、 $F_{in}(\omega)$ のスペクトル特性変化を調べる。

② $f_{in}(t)$ に適当なノイズを加えて、周波数特性を見てみよう。ノイズはスペクトルのどこにあるかを調べる。

5. 実験データ解析と考察

① 時間領域信号と周波数領域信号それぞれの特徴、及びその対応関係。

② C 言語による信号処理の特徴。

③ この実験に通じて、自分の C 言語プログラミングの能力が向上されたか。

6. 実験レポート

下記の内容を含めて、MS Word でレポートを書き、A4 用紙に印刷して、一週間以内に提出してください。

実験目的、実験過程と所用機材、C 言語ソースプログラム、プログラムの実行結果、結果の解析と考察、実験に関する感想。

レポート表紙は下記のアドレスから入手できる。

<http://www.fit.ac.jp/elec/lab/lulab/luonline.html>

参考内容

(教科書と違うプログラムでのフーリエ変換, このプログラムをコピーした実験はダメ)

```
//*****
//          一次元フーリエ変換プログラム          *
//  1. 変換用データを作成                        *
//  2. 変換を行い, 複素数の変換結果を出力        *
//  3. 絶対値を取り, 振幅スペクトルを出力        *
//  付加説明: データ出力は数値とグラフの二タイプがある *
//*****

#include <stdio.h>
#include <math.h>

#define PI          3.14159265358
#define N          128                      //データ個数

void main()
{
    int      n,k,type;
    double R[128],max;

    typedef struct{
        double r;
        double i;
    }complex;

    complex x[128], X;

    printf("出力タイプを入力してください. データ出力= 0, グラフ出力= 1. type=");
    scanf("%d", &type);

    printf("¥n 入力表示¥n");

    // 実験用入力データを用意する.
    for(n=0; n<128; n++){
        x[n].r=0.5+sin(0.1*n)+0.3*sin(0.3*n)+0.15*sin(0.5*n);
        x[n].i=0.0;
    }
    for(n=0; n<128; n++){
        if(type==0)          printf("sin[%d]=%3.3lf¥n",n,x[n]);
        else {
            for(k=0; k<30+x[n].r*25; k++)
                printf("*");
            printf("¥n");
        }
    }
    max=0.0;

    printf("¥n フーリエ変換出力表示¥n");
    // ここからはフーリエ変換の中心部です.
    // P51 にある数式を参考して, 下記の式を理解してください
    for(n=0; n<N; n++){
        X.r=0;
        X.i=0;
        for(k=0; k<N; k++){
            X.r += x[k].r*cos(2.0*PI*n*k/N) + x[k].i*sin(2.0*PI*n*k/N);
            X.i += x[k].i*cos(2.0*PI*n*k/N) - x[k].r*sin(2.0*PI*n*k/N);
        }
        R[n] = sqrt(X.r*X.r + X.i*X.i);
        if(R[n]>max)      max=R[n];
        // 複素数であるフーリエ変換結果の絶対値 (振幅スペクトル) を取って, 出力
        if(type==0)      printf("X.r=%lf,   X.i=%lf,   R[%d]=%lf¥n", X.r, X.i,n,R[n]);
    }
    if(type==1){
        for(n=0; n<N; n++){
            // 複素数であるフーリエ変換結果の振幅スペクトルの値を棒の長さに変換し, 出力
            for( k=0; k<R[n]*60/max; k++)
                printf("*");
            printf("¥n");
        }
    }
}
```